

Physikalische Simulation und Algorithmen

für automatische Auslösung eines Sicherungssystems für Schreitroboter

Student

Fazit: Die Studentenarbeit wurde mit externen Projektpartner ausgeführt, deshalb sind Details nicht öffentlich zugänglich.

Adrian Josef Waldvogel

Referent

Dr. Yves Zimmermann

Themengebiet

Mechatronik und
Automatisierungstechnik